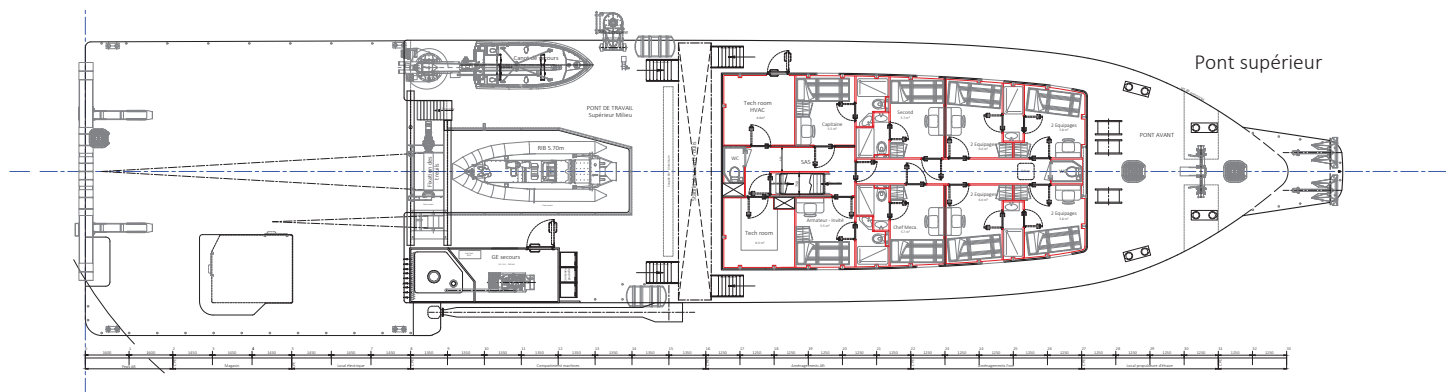
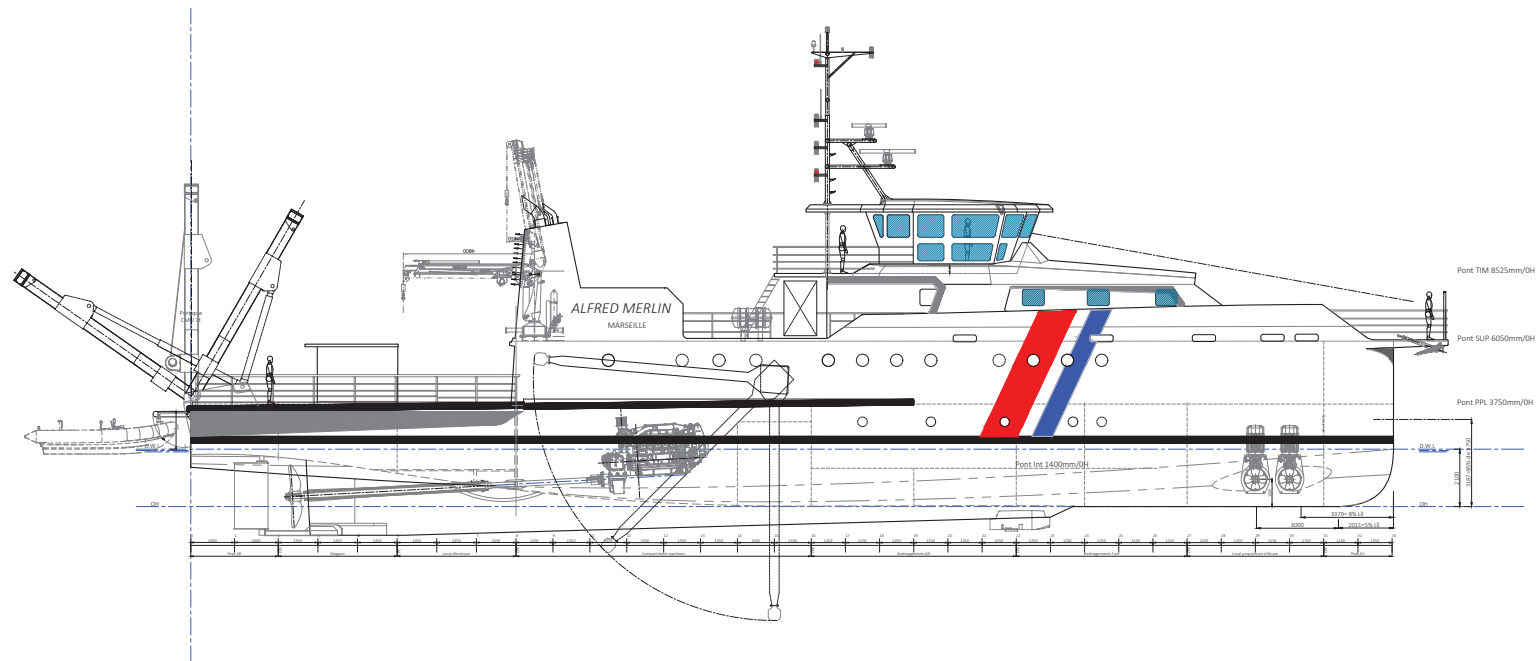


FICHE TECHNIQUE DE L'ALFRED MERLIN



CARACTERISTIQUES PRINCIPALES

- Navire en 1^{ère} catégorie de navigation
- Apte à une tenue DP jusqu'à 25 nœuds de vent
- Carène optimisée de type «delta swath» couplée à une stabilisation par caisse anti-roulis passive
- Coque construite en matériaux composites à partir de fibres recyclées intégrant un réseau de BRAGG intégré à la coque pour en mesurer les déformations en temps réel
- Longueur : 46 m
- Largeur : 10,8 m
- Surface pont de travail : 160 m²
- Tonnage brut : 498 UMS
- Capacité gazole : 65 m³
- Capacité eau douce : 7 m³ avec 2 osmoseurs de 200 litres/h
- Autonomie : 3500 milles à 12 nœuds. Autonomie en vivres : 10 jours/28 pax
- Vitesse maximale : 15 nœuds
- Équipage et Scientifiques :
 - 6 : Commandant, Chef machine, Second capitaine, officier de pont/adjoint de quart, Second mécanicien, Cuisinier
 - 2 : Renforts quart passerelle pour les transits et survey en H24
 - 22 : Scientifiques ou 20 en survey H24, équipement pour 16 plongeurs
- Propulsion principale assurée par un moteur de 1680 Kw, 1 ligne d'arbre avec hélice à pas fixe
- Propulsion auxiliaire par 2 pump-jets de 100 Kw et 2 propulseurs d'étrave de 150 Kw
- Génération électrique : 3 groupes électrogènes de 250 Kw
- 1 grue 15t/m
- 1 portique en carbone de 7 tonnes de CMU
- 3 treuils (levage, scientifique, ROV)
- Gondole avec multifaisceau, sonde de célérité, sondeur bi-fréquence et ADCP (courantomètre)
- 1 perche avec système de positionnement acoustique USBL GAPS M7
- Possibilité de mise à l'eau de sous-marin jusqu'à 7 tonnes
- Système de gonflage HP air/nitrox

MOYENS

- 8 postes de plongée, avec narguilé O² pour les paliers
- 1 électropompe archéologique de 110m³ à 9 bars
- 2 emplacements pour plateformes de mise à l'eau de ROV
- Zone d'accueil pour 1 conteneur de 20 pieds et 3 containers de 10 pieds
- Salle de traitement pour la conservation des mobiliers archéologiques
- Ateliers d'entretien matériel de survey, dont ROV, et équipement de bord
- Salle PC scientifique
- Salle PC robotique et survey
- Équipements de prospection : Gradiomètre, ADCP Neotek, Sonar à balayage Edgetech 4205, GPS Septentrio AsteRx-U MARINE Fg, Sondeur multifaisceau EM 2040-07 (Kongsberg), ROVs (de 0 à 2500m), caméra acoustique, magnétomètre.